# Régression régularisée

Ridge – Lasso – Elasticnet

Ricco Rakotomalala

Université Lumière Lyon 2

### **Plan**

- 1. Régression linéaire multiple
- 2. Décomposition biais-variance de l'erreur de prédiction
- 3. Régression Ridge
- 4. Régression Lasso
- 5. Elasticnet
- 6. Descente de gradient
- 7. Régression logistique
- 8. Conclusion

Modélisation prédictive – Variable cible quantitative

### RÉGRESSION LINÉAIRE MULTIPLE

#### Régression linéaire multiple

Modélisation prédictive d'une variable cible quantitative

$$y = a_0 + a_1 x_1 + \dots + a_p x_p + \varepsilon$$



Résume l'information de y que l'on n'arrive pas à capter avec les  $(x_1, ..., x_p)$  variables prédictives.

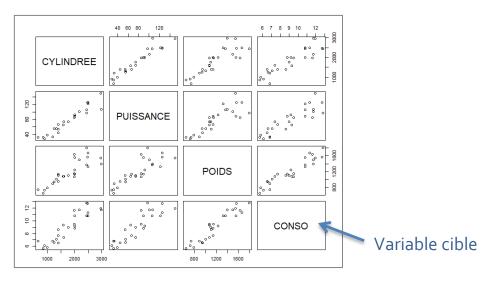
Disposant d'un échantillon de taille n, nous cherchons les paramètres estimés  $\hat{a} = (\hat{a}_0, \hat{a}_1, ..., \hat{a}_p)$  qui minimise l'erreur quadratique moyenne (MSE : mean squared error).

$$\min_{a_0, a_1, \dots, a_p} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left( y_i - \left( a_0 + \sum_{j=1}^p a_j x_{ij} \right) \right)^2$$

Estimateur des moindres carrés ordinaires (écriture matricielle)

$$\hat{a}_{MCO} = (X'X)^{-1}X'Y$$

#### Régression – Exemple : consommation des véhicules



La variable cible (CONSO) est liée positivement avec chaque variable explicative potentielle.

```
call:
lm(formula = CONSO ~ CYLINDREE + PUISSANCE + POIDS, data = cars)
Residuals:
    Min
             1Q Median
-1.0008 -0.4283 0.1229 0.3250 1.1995
Coefficients:
             Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
                                   2.566
(Intercept) 1.4114272 0.5499731
                                          0.0173 *
CYLINDREE
            0.0012573 0.0007123
                                  1.765
                                          0.0908 .
                                  0.090
                                          0.9288
PUISSANCE
            0.0012095 0.0133867
POIDS
            0.0044906
                      0.0008069
                                   5.565 1.16e-05 ***
               0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
Signif. codes:
Residual standard error: 0.645 on 23 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.9277, Adjusted R-squared: 0.9183
F-statistic: 98.38 on 3 and 23 DF, p-value: 2.893e-13
```

La régression ne dit pas ça du tout. Seule POIDS est significative à 5%.

#### **Exemple** (suite)

Comparer l'influence des explicatives. Travailler sur les variables centrées et réduites. On a les estimateurs  $\hat{\beta}_i$ 

POIDS pèse 1.76 fois plus que CYLINDREE dans l'explication, et 35.5 fois plus que PUISSANCE; CYLINDREE pèse 20.11 fois plus que PUISSANCE. On sait que ce n'est pas vrai au regard du graphique.

```
#Régression linéaire multiple
modele <- Im(CONSO ~ CYLINDREE + PUISSANCE + POIDS, data = cars)
#objet summary
sm <- summary(modele)
print(sm)
#données centrées et réduites
S <- as.data.frame(scale(cars))
#régression sur données centrées et réduites
#la constante est mécaniquement nulle
reg <- summary(lm(CONSO ~ .+0, data = S))
print(reg)</pre>
```

```
call:
lm(formula = CONSO \sim . + 0, data = S)
Residuals:
               1Q Median
     Min
-0.44357 -0.18981 0.05447 0.14404 0.53165
Coefficients:
          Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
CYLINDREE 0.35353
                     0.19607
                               1.803
                                        0.0839 .
                     0.19044
                               0.092
PUISSANCE 0.01758
                                        0.9272
                               5.685 7.43e-06 ***
POIDS
          0.62537
                     0.11001
Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
Residual standard error: 0.2799 on 24 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.9277, Adjusted R-squared: 0.9187
F-statistic: 102.7 on 3 and 24 DF, p-value: 7.935e-14
```

#### Problèmes de la régression

Variance de l'estimateur des MCO

$$V(\hat{\beta}_j) = \frac{\hat{\sigma}_{\varepsilon}^2}{n} \times \nu_j$$

Facteur d'inflation de la variance (VIF)

$$v_j = \frac{1}{1 - R_i^2}$$

 $R_{j}^{2}$  est le coefficient de détermination de la régression de  $x_{j}$  sur les (p-1) autres variables.

Problème :  $R_j^2 \approx 1 \Rightarrow v_j \approx +\infty$  (COLINEARITE)

Variance estimée de l'erreur

$$\hat{\sigma}_{\varepsilon}^2 = \frac{\sum_{i=1}^n \hat{\varepsilon}_i^2}{n-p}$$

SCR (somme des carrés des résidus) : indicateur de qualité de la régression, divisé par les degrés de liberté.

Problème :  $p \approx n \Rightarrow \hat{\sigma}_{\varepsilon}^2 \approx +\infty$ ; (p > n)  $\Rightarrow$  (X'X) n'est pas inversible (DIMENSIONNALITE)

Ces problèmes entraîne une variance élevée de l'estimation c.-à-d. les coefficients estimés sont très erratiques, exagérément dépendants de l'échantillon d'apprentissage.

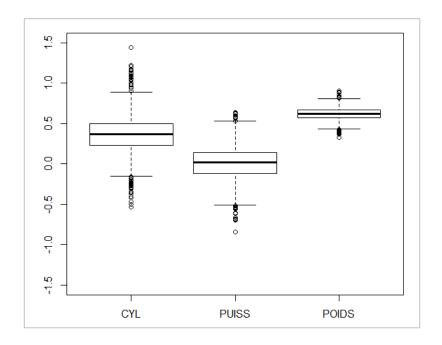


#### **Exemple** (suite)

1000 essais bootstrap pour évaluer la dispersion des coefficients estimés.

Les effectifs (n) sont faibles dans l'absolu, les variables explicatives sont colinéaires → les coefficients estimés sont particulièrement instables.

```
#échantillon bootstrap
bootreg <- function(S){
    #index des individus
    idx <- sample(1:nrow(S),nrow(S),replace=TRUE)
    #régression sans constante sur l'éch. bootstrap
    reg <- lm(CONSO ~ . + 0, data = S[idx,])
    #coefficients
    return(reg$coefficients)
}
#répeter 1000 fois
mreg <- replicate(1000,bootreg(S))
#boxplot
boxplot(mreg[1,],mreg[2,],mreg[3,],names=c("CYL","PUISS","POIDS"))</pre>
```



Décomposition biais-variance de l'erreur de prédiction

# **DÉCOMPOSITION BIAIS-VARIANCE**

#### Evaluer la performance prédictive d'un modèle

Pour un individu supplémentaire  $x^*$ , la prédiction de Y est  $\hat{y}^*$ , avec

On évalue la qualité de la prédiction à l'aide de l'espérance de l'écart au carré entre la prédiction  $\hat{y}^*$  et la vraie valeur y\* (expected generalization error, expected prediction error)

$$\hat{y}^* = \hat{a}_0 + \hat{a}_1 x_1^* + \dots + \hat{a}_p x_p^*$$

Erreur incompressible. Variance de la cible Y, on ne pourra jamais faire mieux.

$$E[(y^* - \hat{y}^*)^2] = \sigma^2 + (E[\hat{y}^*] - y^*)^2 + E[(\hat{y}^* - E[\hat{y}^*])^2]$$

Biais<sup>2</sup>. Ecart au carré entre l'espérance de la prédiction et la vraie valeur. Indique les insuffisances intrinsèques du modèle (variables explicatives manquantes, ou forme de la relation non captée, etc.).

Variance. Dispersion de la prédiction autour de sa propre espérance. Témoigne de l'instabilité du modèle, sa dépendance aux fluctuations de l'échantillon d'apprentissage.

Instabilité qui devient patente avec les problèmes de colinéarité et surdimensionnalité vus précédemment.

#### Principe de la régularisation

$$E[(y^* - \hat{y}^*)^2] = \sigma^2 + Biais^2 + Variance$$



**Objectif** : éviter le surapprentissage c.-à-d. apprendre de l'échantillon de données d'apprentissage, mais pas trop... (pas de sur dépendance)



**Quelle principe** ? Accepter une légère augmentation du biais pour obtenir une réduction plus que proportionnelle de la variance



**Comment** ? Diriger (réguler) un peu plus fermement la modélisation en imposant des contraintes sur les paramètres estimés de la régression (contraintes sur les valeurs que pourront prendre les â<sub>j</sub> dans leur ensemble pour éviter qu'elles soient totalement erratiques)

Au final, le modèle sera plus performant puisqu'on diminue l'erreur de prédiction espérée



Contrainte sur la norme L2 des coefficients

# **RÉGRESSION RIDGE**

#### Régression Ridge

Ajouter une contrainte sur les coefficients lors de la modélisation pour maîtriser l'amplitude de leurs valeurs (« pour éviter qu'elles partent dans tous les sens »)

$$\min_{\beta_1,\cdots,\beta_p} \sum_{i=1}^n \left(y_i - \sum_{j=1}^p \beta_j z_{ij}\right)^2$$
 Sous la contrainte 
$$\sum_{j=1}^p \beta_j^2 \leq \tau \qquad \left\{ \begin{array}{c} \text{Norme L2} & \|\beta\|_2^2 = \sum_{j=1}^p \beta_j^2 \\ \tau \ (\tau \geq \text{o}) \text{ est un paramètre à fixer} \end{array} \right.$$

Remarques:

- On parle de « shrinkage » (rétrécissement) : on rétrécit les plages de valeurs que peuvent prendre les paramètres estimés.
- Les variables  $x_i$  doivent être centrées et réduites  $(z_i)$  pour éviter que les variables à forte variance aient trop d'influence
- La variable cible y doit être centrée pour évacuer la constante de la régression (qui ne doit pas être pénalisée), la cible y peut être éventuellement réduite aussi : nous travaillerons alors sur les paramètres  $\beta_i$
- $(\tau \rightarrow 0) \Rightarrow \beta_i \rightarrow 0$ : les variances des coefficients estimés sont nulles
- $(\tau \rightarrow +\infty) \Rightarrow \beta_{Ridge} = \beta_{MCO}$

#### Régression Ridge – Fonction de pénalité

La régression ridge peut être écrite, de manière totalement équivalente :

Somme des carrés des résidus pénalisés :

$$\min_{\beta_1, \dots, \beta_p} \sum_{i=1}^n \left( y_i - \sum_{j=1}^p \beta_j z_{ij} \right)^2 + \lambda \sum_{j=1}^p \beta_j^2$$

 $\lambda$  ( $\lambda \ge 0$ ) est un paramètre (coefficient de pénalité) qui permet de contrôler

l'impact de la pénalité : à fixer

Fonction de pénalité

- Remarques : If y a une équivalence directe entre  $\tau$  et  $\lambda$   $\tau \to o \Leftrightarrow \lambda \to +\infty$ :  $\beta_j \to 0$  (tous), variances des coefficients nulles
    $\tau \to +\infty \Leftrightarrow \lambda \to 0$ :  $\beta_{Ridge} = \beta_{MCO}$



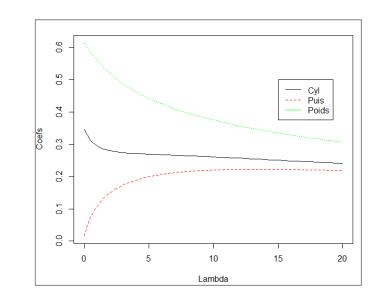
L'estimateur Ridge s'écrit alors : 
$$\hat{\beta}_{Ridge} = (X'X + \lambda I_p)^{-1}X'y$$
  $I_p$  est la matrice identité

- On peut avoir une estimation même si (X'X) n'est pas inversible
   On voit bien que λ = o, alors on a l'estimateur des MCO

#### Détermination de la valeur de $\lambda$

Faire varier lambda et regarder l'évolution (de la stabilité) des coefficients (Ridge coefficients paths)

 $(5 < \lambda < 10)$ ? Cette approche est très critiquée parce que purement empirique sans réellement justification.



Ou par le calcul (cf. le package MASS de R) via différentes hypothèses simplificatrices.

Hoerl, Kennard, Baldwin (1975)

 $\lambda_{HKB} = \frac{(p-2)\hat{\sigma}_{\varepsilon}^2}{\sum_{j=1}^p \hat{\beta}_j^2}$ 

$$\lambda_{LW} = \frac{n(p-2)\hat{\sigma}_{\varepsilon}^2}{\sum_{i=1}^n \hat{y}_i^2}$$

Les paramètres  $(\hat{\sigma}_{\varepsilon}^2, \hat{\beta}_j, \hat{y}_i)$ sont issus de la MCO. Dans notre exemple CARS,  $\lambda_{\text{HKB}} =$ 0.1575;  $\lambda_{\text{LW}} = 0.0877$ .



Ces approches ont pour principal défaut de ne pas tenir compte concrètement de la qualité de prédiction du modèle sur les données étudiées avec  $\widehat{\beta}_{Ridge}$ 



#### Utiliser la performance prédictive pour déterminer $\lambda$

#### S'appuyer sur un critère de performance pure

- Fixer une plage de valeurs de  $\lambda$
- Construire le modèle sur un échantillon d'apprentissage  $\Omega_{App}$  L'évaluer sur un échantillon test  $\Omega_{Test}$  Choisir  $\lambda$  qui minimise un critère d'erreur en test

Dérivé du PRESS (predicted residual error sum of squares):

$$ERR = rac{1}{n_{Test}} \sum_{i \; \epsilon \; \Omega_{Test}} (y_i - \hat{y}_i)^2$$
Les individus  $\Omega_{\text{Test}}$  ne doivent pas faire partie de ceux qui ont permis de

partie de ceux qui ont permis de construire le modèle. Sinon, c'est  $\lambda = 0$ sera la solution systématique.

16

#### Validation croisée :

Si la base est de taille restreinte, la partition apprentissage-test n'est pas judicieuse. Mieux vaut passer par la *K-fold* validation croisée (cf. support de cours « Validation Croisée, Bootstrap – Diapos », Fév. 2015). L'objectif est toujours de minimiser le PRESS.

#### Leave-one-out – Cas particulier de la validation croisée

Dans le cas particulier où K = n pour la validation croisée, nous avons le schéma leave-one-out (LOOCV)

$$ERR_{LOOCV} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{\hat{y}}_{i,-i})^2$$

Prédiction pour l'individu n°i à partir du modèle construit sur (n-1) observations (excluant le n°i)

Il s'agit bien d'une prédiction en

resubstitution cette fois-ci

L'énorme intérêt est que nous pouvons l'approcher sans avoir à construire explicitement les (n-1) modèles.

Generalized cross validation (GCV).

Courbe GCV en fonction de λ pour les données « CARS »

$$ERR_{GCV} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left( \frac{y_i - \hat{y}_i}{1 - \frac{1}{n} tr \left( Z(Z'Z + \lambda I_p)^{-1} Z' \right)} \right)^2$$

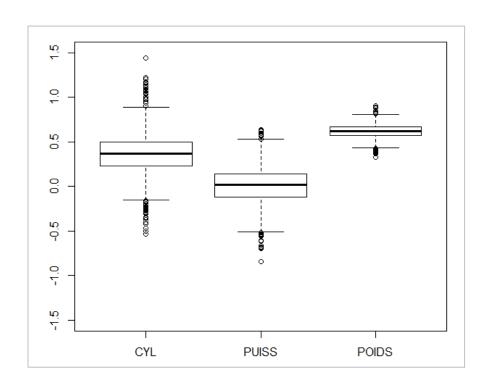
0.0050 0.0045 0.0040 0.0035 10 15 Lambda

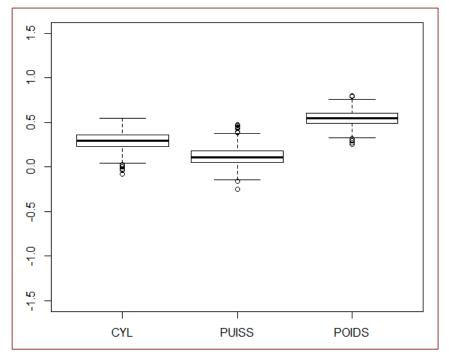
On reconnaît la « hat-matrix ». Le tout n'est pas sans rappeler l'utilisation du levier dans le calcul des résidus standardisés / studentisés en économétrie.

 $(\lambda \approx 1)$  semble être la bonne solution pour nos données. Minimise l'ERR estimée par GCV.

#### Exemple « CARS » - Stabilisation des coefficients estimés

#### 1000 simulations bootstrap





$$\hat{\beta}_{Ridge}(\lambda=0) = \hat{\beta}_{MCO}$$

$$ERR_{GCV}(\lambda = 0) = 0.003263$$

$$\hat{\beta}_{Ridge}(\lambda=1)$$

$$ERR_{GCV}(\lambda = 1) = 0.003153$$

18

C'est un petit exemple (n = 27, p = 3), le gap de performances n'est pas très flamboyant. En revanche, la réduction de la variance des coefficients estimés saute aux yeux.

#### Astuce de calcul pour la régression ridge

Pour choisir la valeur « optimale » de  $\lambda$ , il faudrait en essayer toute une série en évaluer les performances en validation croisée. *Calculs a priori très lourds*.

$$\widehat{\beta}_{Ridge}(\lambda) = \left(X'X + \lambda I_p\right)^{-1} X'y$$

Passer par la décomposition en valeurs singulières (factorisation) de Z.

$$U(nxp)$$
 et  $V(pxp)$  sont orthogonaux.  $D(pxp)$ , la matrice des valeurs singulières, est diagonale  $(d_1, d_2, ..., d_p)$ .

Estimateur Ridge

$$\widehat{\beta}_{Ridge}(\lambda) = V \Delta_{\lambda} U' y$$
 Où  $\Delta_{\lambda} = diag(..., \frac{d_{j}^{2}}{d_{j}^{2} + \lambda}, ...)$ 



U, V et D sont calculés une seule fois à partir de Z. L'obtention des différentes estimations  $\beta_{Ridge}$  pour différentes valeurs de  $\lambda$  revient à effectuer de simples produits matriciels. Facile et rapide.

Contrainte sur la norme L1 des coefficients

Least Absolute Shrinkage and Selection Operation

# **RÉGRESSION LASSO**

#### Lasso – Contraintes sur la norme L1

Norme L1: 
$$\|\beta\|_1 = \sum_{j=1}^p |\beta_j|$$

$$\min_{\beta_1, \dots, \beta_p} \sum_{i=1}^n \left( y_i - \sum_{j=1}^p \beta_j z_{ij} \right)^2 \qquad \text{s.c.} \qquad \sum_{j=1}^p \left| \beta_j \right| \le \tau$$

Avec la fonction de pénalité

$$\min_{\beta_1, \dots, \beta_p} \sum_{i=1}^{n} \left( y_i - \sum_{j=1}^{p} \beta_j z_{ij} \right)^2 + \lambda \sum_{j=1}^{p} |\beta_j|$$

 $\lambda (\lambda \ge 0)$  est un paramètre (coefficient de pénalité) qui permet de contrôler l'impact de la pénalité : à fixer

Quel intérêt par rapport à Ridge ? LASSO peut faire office de dispositif de sélection de variables en annulant certains coefficients  $\beta_{j}$  : les variables associées à  $(\beta_i = 0)$  sont de facto exclues du modèle prédictif.



#### Algorithme d'apprentissage – LARS (least-angle regression)

Il n'y a pas de calcul direct pour LASSO. Passer par la régression LARS. C'est une démarche itérative où l'on commence avec tous les ( $\beta_j = 0$ ). On fait évoluer les coefficients sélectivement. On a ainsi des scénarios de solutions (LASSO path) à mesure que  $||\beta||_1$  augmente.

#### Algorithme LARS

« Elements of Statistical Learning », Hastie, Tibshirani, Friedman, Corrected 12th, Jan. 2017; page 74.

Légère modification permettant d'obtenir LASSO

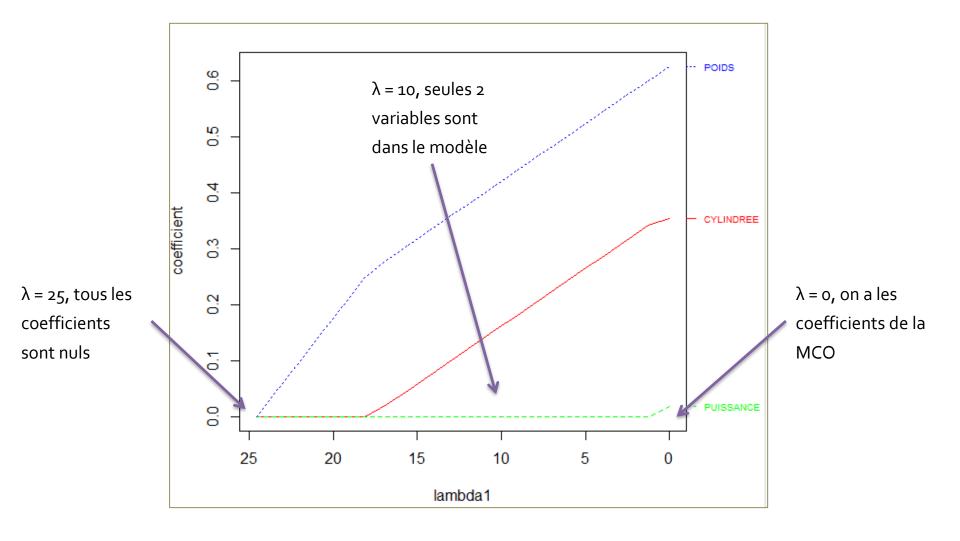
#### Algorithm 3.2 Least Angle Regression.

- Standardize the predictors to have mean zero and unit norm. Start with the residual r = y − ȳ, β<sub>1</sub>, β<sub>2</sub>, . . . , β<sub>p</sub> = 0.
- Find the predictor x<sub>i</sub> most correlated with r.
- Move β<sub>j</sub> from 0 towards its least-squares coefficient ⟨x<sub>j</sub>, r⟩, until some other competitor x<sub>k</sub> has as much correlation with the current residual as does x<sub>j</sub>.
- 4. Move  $\beta_j$  and  $\beta_k$  in the direction defined by their joint least squares coefficient of the current residual on  $(\mathbf{x}_j, \mathbf{x}_k)$ , until some other competitor  $\mathbf{x}_l$  has as much correlation with the current residual.
- 5. Continue in this way until all p predictors have been entered. After  $\min(N-1,p)$  steps, we arrive at the full least-squares solution.

#### Algorithm 3.2a Least Angle Regression: Lasso Modification.

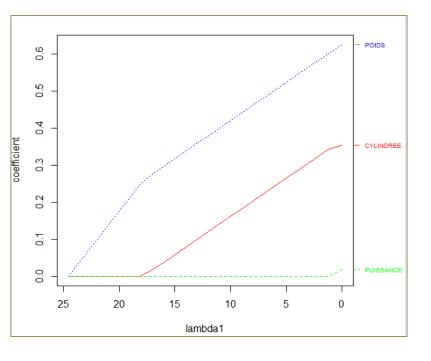
4a. If a non-zero coefficient hits zero, drop its variable from the active set of variables and recompute the current joint least squares direction.

#### LASSO Path – Exemple "CARS"



Remarque : A la place de  $\lambda$ , on peut avoir en abscisse  $||\beta||_1$  qui commence à 0 et sera croissante au fur et à mesure des itérations de LARS.

#### Lasso Path – Correspondence $\lambda$ et $||\beta||_1$



```
lambda cylinders
                                         puissance
           bnorm
[1.] 0.00000000 24.563247 0.00000000 0.000000000 0.00000000
[2,] 0.04972317 23.270445 0.00000000 0.000000000 0.04972317
[3.] 0.09944635 21.977642 0.00000000 0.000000000 0.09944635
[4,] 0.14916952 20.684840 0.00000000 0.000000000 0.14916952
[5,] 0.19889269 19.392037 0.00000000 0.000000000 0.19889269
 [6,] 0.24861586 18.099235 0.00000000 0.000000000 0.24861586
[7,] 0.30129935 16.806432 0.02130223 0.0000000000 0.27999712
[8,] 0.35473546 15.513630 0.04802029 0.0000000000 0.30671517
[9,] 0.40817156 14.220827 0.07473834 0.0000000000 0.33343322
[10,] 0.46160767 12.928025 0.10145639 0.0000000000 0.36015128
[11,] 0.51504378 11.635222 0.12817445 0.0000000000 0.38686933
[12,] 0.56847989 10.342420 0.15489250 0.0000000000 0.41358738
[13.] 0.62191599
                 9.049617 0.18161056 0.0000000000 0.44030544
[14,] 0.67535210
                 7.756815 0.20832861 0.0000000000 0.46702349
[15,] 0.72878821
                 6.464012 0.23504666 0.0000000000 0.49374154
[16,] 0.78222431
                 5.171210 0.26176472 0.0000000000 0.52045960
                 3.878407 0.28848268 0.0000000000 0.54717775
[17,] 0.83566042
[18,] 0.88909653 2.585605 0.31520082 0.0000000000 0.57389571
[19,] 0.94254606
                 1.292802 0.34151505 0.0004698009 0.60056120
[20.] 0.99647096
                 0.000000 0.35352920 0.0175761099 0.62536565
```

#### Algorithme (plus simple) – Forward Stagewise Algorithm

L'algorithme est plus simple et plus facile à implémenter que LARS, avec des résultats très similaires.

« <u>Regularization</u>: <u>Ridge Regression</u> <u>and the LASSO</u> », Tibshirani, 2006/2007. Choisir une valeur ε (positive, faible)

- 1. Commencer avec les résidus initiaux  $\mathbf{r} = \mathbf{y}$ , et  $\beta_1 = \beta_2 = ... = \beta_p = 0$
- 2. Trouver le prédicteur  $Z_i$  (j=1,...,p) le plus corrélé avec r
- 3. Màj.  $\beta_j \leftarrow \beta_j + \delta_j$ , où  $\delta_j = \epsilon$ . signe  $\langle r, Z_j \rangle$
- 4. Màj.  $\mathbf{r} \leftarrow \mathbf{r} \delta_i \mathbf{Z}_i$ , et répéter jusqu'à arrêt

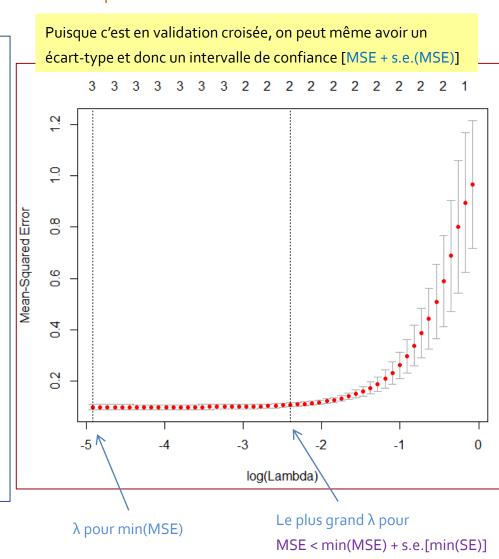


Ici aussi on a un continuum de résultats pour différentes valeurs de  $||\beta||_1$  (et donc de  $\lambda$ )  $\Rightarrow$  LASSO PATH.

#### **Choix du paramètre** λ

Dans l'optique prédictive, la minimisation de l'erreur de prédiction en balayant les valeurs de  $\lambda$  reste la méthode la plus efficace. On procède souvent par validation croisée.

```
#package R
library(glmnet)
#3-fold cross-validation
cvfit < - cv.glmnet(as.matrix(S[1:3]),S$CONSO,nfolds=3)
#courbe log(Lambda) vs. MSE
plot(cvfit)
#valeur min de MSE (en validation croisée)
print(min(cvfit$cvm)) #0.0987
#lambda corresp.
print(cvfit$lambda.min) #0.007347
#lambda le plus élevé dont le MSE est inf.
#à la borne haute de l'intervalle de min(MSE)
cvfit$lambda.1se #0.09057664 (log[0.09057] = -2.4)
```



#### **Bilan LASSO**

#### Avantage

Capacité à sélectionner les variables en acceptant les coefficients nuls

#### Inconvénients

Dans les problèmes à très grandes dimensions (p >> n), LASSO ne sélectionne que n variables prédictives au maximum, mécaniquement. C'est une vraie limitation de l'algorithme.

Parmi un groupe de variables corrélées, LASSO en choisit une, celle qui est la plus liée à a cible souvent, masquant l'influence des autres. Cet inconvénient est inhérent aux techniques intégrant un mécanisme de sélection de variables (ex. arbres de décision, quoique...).

Mix de Ridge et Lasso

# **ELASTICNET**

#### Elasticnet – Combiner les avantages de Ridge et Lasso

Formulation sous la forme d'un problème d'optimisation

$$\min_{\beta_1, \dots, \beta_p} \sum_{i=1}^n \left( y_i - \sum_{j=1}^p \beta_j z_{ij} \right)^2 + \lambda_1 \sum_{j=1}^p \left| \beta_j \right| + \lambda_2 \sum_{j=1}^p \beta_j^2$$

 $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  ( $\geq$  0) sont des paramètres positifs à fixer. ( $\lambda_1$  = 0 et  $\lambda_2$  > 0) : Ridge; ( $\lambda_1$  > 0 et  $\lambda_2$  = 0) : Lasso; ( $\lambda_1$  = 0 et  $\lambda_2$  = 0) : MCO.

Formulation alternative de l'optimisation

$$\min_{\beta_1, \dots, \beta_p} \sum_{i=1}^n \left( y_i - \sum_{j=1}^p \beta_j z_{ij} \right)^2 + \lambda \left[ \alpha \sum_{j=1}^p \left| \beta_j \right| + (1-\alpha) \sum_{j=1}^p \beta_j^2 \right]$$

 $R(\beta)$  = Fonction de pénalité de la régression elasticnet. ( $\alpha$  = 0) : Ridge ; ( $\alpha$  = 1) Lasso.

Autre formulation: optimisation sous contrainte

$$\min_{\beta_1, \dots, \beta_p} \sum_{i=1}^n \left( y_i - \sum_{j=1}^p \beta_j z_{ij} \right)^2$$

s.c. 
$$\alpha \sum_{j=1}^p \left| \beta_j \right| + (1-\alpha) \sum_{j=1}^p \beta_j^2 \le \tau$$

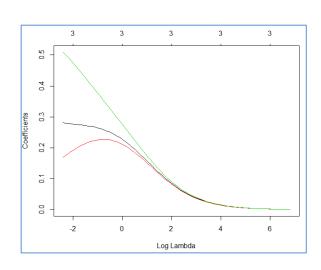
Avec toujours la relation inverse entre  $\lambda$  et  $\tau$ 

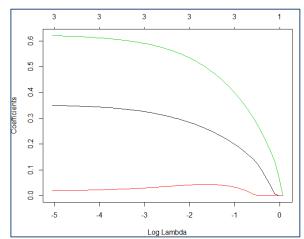
#### Quel intérêt?

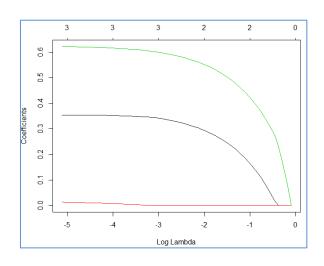
Double avantage:

- Capacité de sélection de variables du LASSO conservée (coefficients nuls) :
   exclusion des variables non pertinentes
- Groupe de variables prédictives corrélées, partage des poids (comme Ridge) et non plus sélection arbitraire

Le « coefficient-path » selon  $\lambda$  dépend de la valeur de  $\alpha$  cette fois-ci.







α = o, Ridge
Pas de sélection
de variables

α = 0.85
Plus de nuances
dans la sélection

α = 1, Lasso Sélection drastique

Traitement des grandes bases de données à forte dimensionnalité

### DESCENTE DE GRADIENT

#### Algorithme du gradient pour la régression régularisée

Descente de gradient et descente de gradient stochastique permettent de résoudre des problèmes d'optimisation dans les situations de très forte dimensionnalité (p >> n) (cf. « <u>Descente de gradient – Diapos</u> », Avril 2018).

Scikit-learn documentation, Section 1.5 "Stochastic Gradient Descent".

$$E(\beta) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} L(y_i, f(x_i)) + \lambda \times R(\beta)$$

Fonction de perte confrontant la cible observée et la cible prédite (différente par ex. si la cible est catégorielle)

Terme de pénalité (de régularisation) qui pénalise la complexité du modèle.

Norme L2: 
$$R(\beta) = \frac{1}{2} \sum_{j=1}^{p} \beta_j^2$$
Norme L1: 
$$R(\beta) = \sum_{j=1}^{p} |\beta_j|$$
Elasticnet: 
$$R(\beta) = \frac{\rho}{2} \sum_{j=1}^{p} \beta_j^2 + (1 - \rho) \sum_{j=1}^{p} |\beta_j|$$

Notations scikit-learn...

#### Descente de gradient - Mis à jour des coefficients

Règle de mise à jour des coefficients à l'aide du gradient

$$\beta \leftarrow \beta - \eta \left( \lambda \frac{\partial R(\beta)}{\partial \beta} + \frac{\partial L(y_i, f(x_i))}{\partial \beta} \right)$$

Taux d'apprentissage pour moduler la convergence, peut être fixe ou décroissant au fil des itérations (pour plus de précisions)

Vecteur gradient (p x 1), s'écrit différemment selon la fonction de perte L() utilisée (confronte  $y_i$  et  $\hat{y}_i$  en régression linéaire,  $y_i$  et  $p_i$  en régression logistique)



L() est choisie dérivable. Pas de souci. Mais R() peut ne pas être dérivable.

Heureusement, des solutions existent : « <u>Proximal gradient</u> », « <u>Subgradient</u> », « <u>Generalized gradient</u> », etc.



Attention, si présence de la constante  $\beta_0$  (ex. en régression logistique), il ne rentre pas dans le terme de régularisation R( $\beta$ ) et n'en est pas impactée



Algorithme générique (régression, classement). Capacité à traiter des très grandes bases, y compris à forte dimensionnalité (p >> n).



#### Elasticnet via la descente de gradient

```
#importation des données
import pandas
D = pandas.read excel("consommation vehicules.xlsx",header=0,index col=0)
print(D.columns)
#centrage-réduction de toutes les variables, y compris la cible
from sklearn import preprocessing
scaler = preprocessing.StandardScaler()
Z = scaler.fit_transform(D)
#appel de la classe SGDRegressor
from sklearn.linear_model import SGDRegressor
reg = SGDRegressor(loss="squared_loss",penalty="elasticnet",alpha=0.7,
                   l1_ratio=0.85,fit_intercept=False,max_iter=100)
#application sur les données
reg.fit(Z[:,0:3],Z[:,3])
#affichage
print(reg.coef_) #[0.09312288 0.0285881 0.21409579]
```

Correspond à notre λ

Correspond à notre  $\alpha$  (l1\_ratio = 1 : Lasso ; l1\_ratio = 0 : Ridge)



Régression régularisée pour le classement

# RÉGRESSION LOGISTIQUE

#### Fonction de perte pour la régression logistique

Les conclusions rattachées à la régression linéaire sont conservées : sélection

de variables, appréhension

de la colinéarité, de la

dimensionnalité.

Fonction de perte spécifique à la variable cible binaire  $(y \in \{0,1\})$  additionnée à la fonction de pénalité R()

$$E(\beta) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} L(y_i, f(x_i)) + \lambda \times R(\beta)$$

$$L = -[y_i \ln p_i + (1 - y_i) \ln(1 - p_i)]$$
Où p<sub>i</sub> est la probabilité estimée d'appartenir à la classe d'intérêt 1.
$$p_i = \frac{1}{1 + e^{-(\beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \dots + \beta_p x_{ip})}}$$



Les variables prédictives doivent être centrées et réduites. C'est inutile pour la variable cible.



Du coup, il est nécessaire d'introduire la constante dans les coefficients estimés



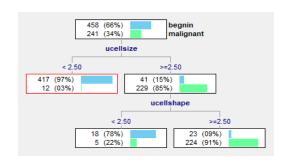
Mais la pénalité ne s'applique pas à la constante

$$R(\beta) = \alpha \sum_{j=1}^{p} |\beta_j| + (1 - \alpha) \sum_{j=1}^{p} \beta_j^2$$

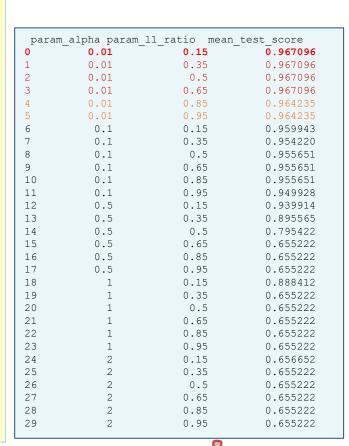
#### **Exemple: Breast Cancer Wisconsin**

Détecter l'état d'une tumeur (maligne ou bénigne) à partir de la description des cellules. On sait que c'est un problème facile, avec n = 699, p = 9.

```
import pandas
D = pandas.read_excel("breastbin.xlsx",header=0)
#matrices et vecteurs
X = D.iloc[:,:9]
y = D.iloc[:,9]
#centrage-réduction
from sklearn import preprocessing
scaler = preprocessing.StandardScaler()
Z = scaler.fit transform(X)
#scikit-learn - SGDClassifier - instanciation
from sklearn.linear model import SGDClassifier
cl = SGDClassifier(loss='log',penalty='elasticnet',max iter=100)
#plages de paramètres à tester
settings = {'alpha':(0.01,0.1,0.5,1.0,2.0),'l1_ratio':(0.15,0.35,0.5,0.65,0.85,0.95)}
#outil de recherche
from sklearn.model selection import GridSearchCV
#croisement des paramètres, 5-fold validation croisée, critère 'accuracy'
gs = GridSearchCV(cl,settings,scoring='accuracy',cv=5)
#lancer les calculs
gs.fit(Z,y)
#affichage des résultats
print(pandas.DataFrame.from_dict(gs.cv_results_)[['param_alpha','param_l1_ratio','mean_test_score']])
#coefficients estimés (sur var. centrées et réduites) du meilleur modèle
print(gs.best_estimator_.coef_)
# [[0.979247 0.42184354 0.6591121 0.43513842 0.245023 1.06804219 0.68834487 0.40343115 0.42881106]]
#constante du meilleur modèle
print(gs.best_estimator_.intercept_) #[-1.11509774]
```



Taux de reconnaissance ≈ 95%





Pas besoin de forte régularisation (0.01), et qu'importe finalement l'arbitrage Lasso / Ridge.



# **CONCLUSION**

#### Conclusion



La dimensionalité et la colinéarité sont des problèmes récurrents en régression. La régularisation via des fonctions de pénalités sur les coefficients est une solution viable.



Notamment grâce à sa capacité à sélectionner les variables et à gérer les groupes de variables corrélées.



Applicable à la régression linéaire et logistique, mais aussi à d'autres méthodes dès lors que l'on a des combinaisons linéaires de variables avec des coefficients à estimer (ex. réseaux de neurones, perceptron, SVM linéaire, etc.).



Ne jamais oublier de ramener les explicatives sur la même échelle (centrer et réduire est le plus couramment utilisé) pour éviter les inégalités de traitements entre les coefficients.



Ridge, Lasso et Elasticnet sont proposés dans de nombreux packages pour R et Python, dont certains ont servi dans ce support (MASS, glmnet, elasticnet, lars, penalizedSVM, scikit-learn... mais aussi ceux spécialisés dans les réseaux de neurones telles que tensorflow / keras).

# RÉFÉRENCES

#### Références

- Hastie T., Tibshirani R., Friedman J., «The Elements of Statistical Learning », Springer,
   Corrected 12h print, January 2017.
- Tibshirani R., « <u>Regularization : Ridge Regression and the LASSO</u> », November 2006.
- PennState Eberly College of Science, « <u>Lesson 5: Regression Shrinkage Methods</u> », in «Applied Data Mining and Statistical Learning », STAT897D.
- Cornillon P.A., Matzner-Lober E., « Régression Théorie et applications », Springer, 2007.
- Scikit-learn, « Generalized Linear Models », version 0.19.1.